

被害軽減ブレーキ(対車両)試験結果 Test results of Autonomous Emergency Braking System[car to car] performance test

試験車名 Test vehicle	ミニ(MINI) MINI 3DOOR COOPER S
試験車型式 Type	DBA-XM20
車台番号 Frame number	WMWXM720X02A23606
試験番号 Test number	NASVA 2015-10214-010
試験時重量 Test vehicle weight	1482.0kg
センサー方式 Sensor system	単眼カメラ Monocular camera
タイヤサイズ Tire	205/45R17 88W

AEBS 試験開始車速 AEBS activation lower limit speed	CCRs:10km/h	CCRm:35km/h
FCWS 試験開始車速 FCWS activation lower limit speed	CCRs:10km/h	CCRm:35km/h
AEBS 試験終了車速 AEBS activation upper limit speed	CCRs:50km/h	CCRm:55km/h
FCWS 試験終了車速 FCWS activation upper limit speed	CCRs:55km/h	CCRm:55km/h
FCWS機能の有無 FCWS Available or Not	有 (Available)	

試験シナリオ Test scenario	車速条件 Vehicle speed	AEBS試験 AEBS test	FCWS試験 FCWS test
CCRs	10 km/h	1.00	1.00
	15 km/h	1.00	1.00
	20 km/h	1.00	1.00
	25 km/h	0.63	1.00
	30 km/h	0.50	0.56
	35 km/h	0.80	1.02
	40 km/h	0.70	0.86
	45 km/h	0.42	0.53
	50 km/h	0.27	0.25
	55 km/h		0.14
CCRm	60 km/h		0.00
	35 km/h	0.50	0.50
	40 km/h	0.47	0.50
	45 km/h	0.53	0.59
	50 km/h	0.35	0.34
	55 km/h	0.20	0.28
	60 km/h	0.00	0.00
合計点 Overall points	17.9 / 32		

被害軽減ブレーキ(対車両)試験結果 Test results of Autonomous Emergency Braking System[car to car] performance test

(1) CCRsシナリオのAEBS試験

CCRs scenario AEBS test

(a) (b) (c)=(a)-(b) (d)=(c)/(a)

車速条件 Vehicle speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision avoided?(*)	初期速度差 Initial velocity difference	衝突時 相対速度 Relative speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate	速度低減率 中央値 Velocity reduction rate median
10 km/h	1回目 1st	○	10.4	0.0	10.4	1.00	1.00
	2回目 2nd	○	10.5	0.0	10.5	1.00	
	3回目 3rd						
15 km/h	1回目 1st	P					1.00
	2回目 2nd						
	3回目 3rd						
20 km/h	1回目 1st	○	20.5	0.0	20.5	1.00	1.00
	2回目 2nd	○	20.4	0.0	20.4	1.00	
	3回目 3rd						
25 km/h	1回目 1st	△	25.4	9.4	16.0	0.63	0.63
	2回目 2nd	△	25.5	9.6	15.9	0.62	
	3回目 3rd	△	25.5	8.9	16.6	0.65	
30 km/h	1回目 1st	△	30.3	14.6	15.7	0.52	0.50
	2回目 2nd	△	30.3	15.0	15.3	0.50	
	3回目 3rd	△	30.3	15.1	15.2	0.50	
35 km/h	1回目 1st	△	35.4	20.9	14.5	0.41	0.40
	2回目 2nd	△	35.4	21.1	14.3	0.40	
	3回目 3rd	△	35.4	21.2	14.2	0.40	
40 km/h	1回目 1st	△	40.5	27.1	13.4	0.33	0.35
	2回目 2nd	△	40.4	26.0	14.4	0.36	
	3回目 3rd	△	40.4	26.3	14.1	0.35	
45 km/h	1回目 1st	△	45.5	31.6	13.9	0.31	0.28
	2回目 2nd	△	45.5	33.9	11.6	0.25	
	3回目 3rd	△	45.6	32.8	12.8	0.28	
50 km/h	1回目 1st	△	50.7	37.0	13.7	0.27	0.27
	2回目 2nd	△	50.7	38.9	11.8	0.23	
	3回目 3rd	△	50.8	37.3	13.5	0.27	

(*) ○:衝突回避 Collision avoided、P:バス(回避扱い) Passed (deemed avoided)、
△:速度軽減 Speed reduced、×:不作動 No activation、-:未実施 Not implemented

(2) CCRsシナリオのFCWS試験
CCRs scenario FCWS test

(a) (b) (c)=(a)-(b) (d)=(c)/(a)

車速条件 Vehicle speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision avoided?(*)	初期速度差 Initial velocity difference	衝突時 相対速度 Relative speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate	速度低減率 中央値 Velocity reduction rate median
10 km/h	1回目 1st	○	10.4	0.0	10.4	1.00	1.00
	2回目 2nd	○	10.5	0.0	10.5	1.00	
	3回目 3rd						
15 km/h	1回目 1st	P					1.00
	2回目 2nd						
	3回目 3rd						
20 km/h	1回目 1st	○	20.5	0.0	20.5	1.00	1.00
	2回目 2nd	○	20.4	0.0	20.4	1.00	
	3回目 3rd						
25 km/h	1回目 1st	○	25.5	0.0	25.5	1.00	1.00
	2回目 2nd	○	25.5	0.0	25.5	1.00	
	3回目 3rd						
30 km/h	1回目 1st	△	30.4	11.9	18.5	0.61	0.56
	2回目 2nd	△	30.5	14.0	16.5	0.54	
	3回目 3rd	△	30.5	13.5	17.0	0.56	
35 km/h	1回目 1st	△	35.4	12.2	23.2	0.66	0.51
	2回目 2nd	△	35.4	17.9	17.5	0.49	
	3回目 3rd	△	35.5	17.3	18.2	0.51	
40 km/h	1回目 1st	△	40.4	22.8	17.6	0.44	0.43
	2回目 2nd	△	40.5	23.1	17.4	0.43	
	3回目 3rd	△	40.6	23.4	17.2	0.42	
45 km/h	1回目 1st	△	45.7	30.5	15.2	0.33	0.35
	2回目 2nd	△	45.6	23.7	21.9	0.48	
	3回目 3rd	△	45.6	29.6	16.0	0.35	
50 km/h	1回目 1st	△	50.3	37.5	12.8	0.25	0.25
	2回目 2nd	△	50.6	39.1	11.5	0.23	
	3回目 3rd	△	50.1	33.9	16.2	0.32	
55 km/h	1回目 1st	△	55.3	39.6	15.7	0.28	0.28
	2回目 2nd	△	55.2	39.7	15.5	0.28	
	3回目 3rd						
60 km/h	1回目 1st	-					0.00
	2回目 2nd						
	3回目 3rd						

(*) ○:衝突回避 Collision avoided、P:バス(回避扱い) Passed (deemed avoided)、
△:速度軽減 Speed reduced、×:不作動 No activation、-:未実施 Not implemented

被害軽減ブレーキ(対車両)試験結果 Test results of Autonomous Emergency Braking System[car to car] performance test

(3) CCRmシナリオのAEBS試験

CCRm scenario AEBS test

(a) (b) (c)=(a)-(b) (d)=(c)/(a)

車速条件 Vehicle speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision avoided?(*)	初期速度差 Initial velocity difference	衝突時 相対速度 Relative speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate	速度低減率 中央値 Velocity reduction rate median
35 km/h	1回目 1st	○	14.9	0.0	14.9	1.00	1.00
	2回目 2nd	○	15.0	0.0	15.0	1.00	
	3回目 3rd						
40 km/h	1回目 1st	○	20.0	0.0	20.0	1.00	0.93
	2回目 2nd	△	20.1	1.4	18.7	0.93	
	3回目 3rd	△	20.1	1.5	18.6	0.93	
45 km/h	1回目 1st	△	25.1	11.7	13.4	0.53	0.53
	2回目 2nd	△	25.1	12.9	12.2	0.49	
	3回目 3rd	△	25.0	11.8	13.2	0.53	
50 km/h	1回目 1st	△	29.9	19.5	10.4	0.35	0.35
	2回目 2nd	△	30.1	20.0	10.1	0.34	
	3回目 3rd	△	30.1	18.3	11.8	0.39	
55 km/h	1回目 1st	△	35.1	22.1	13.0	0.37	0.40
	2回目 2nd	△	35.1	20.9	14.2	0.40	
	3回目 3rd	△	35.0	21.1	13.9	0.40	
60 km/h	1回目 1st	-					0.00
	2回目 2nd						
	3回目 3rd						

(*) ○:衝突回避 Collision avoided、 P:バス(回避扱い) Passed (deemed avoided)、
△:速度軽減 Speed reduced、 ×:不作動 No activation、 -:未実施 Not implemented

(4) CCRmシナリオのFCWS試験

CCRm scenario FCWS test

(a) (b) (c)=(a)-(b) (d)=(c)/(a)

車速条件 Vehicle speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision avoided?(*)	初期速度差 Initial velocity difference	衝突時 相対速度 Relative speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate	速度低減率 中央値 Velocity reduction rate median
35 km/h	1回目 1st	○	14.9	0.0	14.9	1.00	1.00
	2回目 2nd	○	15.0	0.0	15.0	1.00	
	3回目 3rd						
40 km/h	1回目 1st	○	20.0	0.0	20.0	1.00	1.00
	2回目 2nd	○	20.1	0.0	20.1	1.00	
	3回目 3rd						
45 km/h	1回目 1st	△	25.1	9.1	16.0	0.64	0.59
	2回目 2nd	△	25.1	10.6	14.5	0.58	
	3回目 3rd	△	25.1	10.3	14.8	0.59	
50 km/h	1回目 1st	△	30.2	19.9	10.3	0.34	0.34
	2回目 2nd	△	30.1	18.5	11.6	0.39	
	3回目 3rd	△	30.1	20.1	10.0	0.33	
55 km/h	1回目 1st	△	34.7	16.3	18.4	0.53	0.55
	2回目 2nd	△	34.6	11.1	23.5	0.68	
	3回目 3rd	△	34.8	15.7	19.1	0.55	
60 km/h	1回目 1st	-					0.00
	2回目 2nd						
	3回目 3rd						

(*) ○:衝突回避 Collision avoided、 P:バス(回避扱い) Passed (deemed avoided)、
△:速度軽減 Speed reduced、 ×:不作動 No activation、 -:未実施 Not implemented

被害軽減ブレーキ(対歩行者:昼間)試験結果 Test results of Autonomous Emergency Braking System[for pedestrian daytime] performance test

試験車名 Test Vehicle	ミニ(MINI) MINI 5DOOR COOPER	
試験車型式 Type	DBA-XU15M	
車台番号 Frame number	WMWXU720302L43248	
試験番号 Test number	NASVA 2019-13214-010	
試験時重量 Test vehicle weight	1450.5kg	
センサー方式 Sensor system	単眼カメラ Monocular camera	
タイヤサイズ Tire	175/65R15 88H	

AEBS 試験開始車速 AEBS activation lower limit speed	CPN:20km/h	CPNO:25km/h
FCWS 試験開始車速 FCWS activation lower limit speed	CPN:20km/h	CPNO:25km/h
AEBS 試験終了車速 AEBS activation upper limit speed	CPN:50km/h	CPNO:45km/h
FCWS 試験終了車速 FCWS activation upper limit speed	CPN:50km/h	CPNO:45km/h
FCWS機能の有無 FCWS Available or Not	有(Available)	
部分評価試験における代表車速 Partial evaluation test representative speed	CPN:40km/h	CPNO:40km/h

AEBS試験 AEBS test

追加条件 Additional Conditions	CPN結果 CPN Results	補正係数 Correction Factor	CPN得点 CPN Score	CPNO結果 CPNO Results	補正係数 Correction Factor	CPNO得点 CPNO Score	評価得点 Evaluation score
ラップ率 Wrap rate	2.00	0.99	1.80	0.64	0.99	0.67	2.47
歩行速度 Pedestrian speed	1.95	0.96		0.63	0.96		
ターゲット PT	1.90	0.94		0.70	1.08		
補正無しの場合 Standard evaluation test results	2.03			0.65			

FCWS試験 FCWS test

追加条件 Additional Conditions	CPN結果 CPN Results	補正係数 Correction Factor	CPN得点 CPN Score	CPNO結果 CPNO Results	補正係数 Correction Factor	CPNO得点 CPNO Score	評価得点 Evaluation score
ラップ率 Wrap rate	2.00	0.99	1.80	0.64	0.99	0.67	2.47
歩行速度 Pedestrian speed	1.95	0.96		0.63	0.96		
ターゲット PT	1.90	0.94		0.70	1.08		
補正無しの場合 Standard evaluation test results	2.03			0.65			

合計点 Overall points	4.9 / 25
-----------------------	----------

被害軽減ブレーキ(対歩行者:昼間)試験結果 Test results of Autonomous Emergency Braking System[for pedestrian daytime] performance test

(1) 基準評価試験 : CPNシナリオのAEBS試験

Standard evaluation test:CPN scenario AEBS test

車速条件 Vehicle Speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision Avoided?(*)	(a)		(b)		(c)=(a)-(b)		(d)=(c)/(a)		速度低減率 中央値 Velocity reduction rate median
			初期速度 Initial speed	衝突速度 Speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate	(c)=(a)-(b)	(d)=(c)/(a)			
10 km/h	1回目 1st	-									0.00
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
15 km/h	1回目 1st	-									0.00
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
20 km/h	1回目 1st	△	20.1	11.7	8.4	0.42					0.42
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
25 km/h	1回目 1st	△	25.2	14.7	10.5	0.42					0.42
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
30 km/h	1回目 1st	△	30.1	20.9	9.2	0.31					0.31
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
35 km/h	1回目 1st	△	35.2	27.9	7.3	0.21					0.21
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
40 km/h	1回目 1st	△	40.2	33.8	6.4	0.16					0.16
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
45 km/h	1回目 1st	△	45.2	37.2	8.0	0.18					0.18
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
50 km/h	1回目 1st	△	50.1	43.1	7.0	0.14					0.14
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
55 km/h	1回目 1st	-									0.00
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
60 km/h	1回目 1st	-									0.00
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										

(*) ○:衝突回避 Collision avoided、 P:バス(回避扱い) Passed (deemed avoided)、
△:速度軽減 Speed reduced、 ×:不作動 No activation、 -:未実施 Not implemented

(2) 基準評価試験 : CPNシナリオのFCWS試験

Standard evaluation test:CPN scenario FCWS test

車速条件 Vehicle Speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision Avoided?(*)	(a)		(b)		(c)=(a)-(b)		(d)=(c)/(a)		速度低減率 中央値 Velocity reduction rate median
			初期速度 Initial speed	衝突速度 Speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate	(c)=(a)-(b)	(d)=(c)/(a)			
10 km/h	1回目 1st	-									0.00
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
15 km/h	1回目 1st	-									0.00
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
20 km/h	1回目 1st	△	20.1	11.7	8.4	0.42					0.42
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
25 km/h	1回目 1st	△	25.2	14.7	10.5	0.42					0.42
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
30 km/h	1回目 1st	△	30.1	20.9	9.2	0.31					0.31
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
35 km/h	1回目 1st	△	35.2	27.9	7.3	0.21					0.21
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
40 km/h	1回目 1st	△	40.2	33.8	6.4	0.16					0.16
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
45 km/h	1回目 1st	△	45.2	37.2	8.0	0.18					0.18
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
50 km/h	1回目 1st	△	50.1	43.1	7.0	0.14					0.14
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
55 km/h	1回目 1st	-									0.00
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
60 km/h	1回目 1st	-									0.00
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										

(*) ○:衝突回避 Collision avoided、 P:バス(回避扱い) Passed (deemed avoided)、
△:速度軽減 Speed reduced、 ×:不作動 No activation、 -:未実施 Not implemented

被害軽減ブレーキ(対歩行者:昼間)試験結果 Test results of Autonomous Emergency Braking System[for pedestrian daytime] performance test

(3) 基準評価試験 : CPNOシナリオのAEBS試験

Standard evaluation test: CPNO scenario AEBS test

車速条件 Vehicle Speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision Avoided?(*)	(a)		(b)		(c)=(a)-(b)		(d)=(c)/(a)		速度低減率 中央値 Velocity reduction rate median
			初期速度 Initial speed	衝突速度 Speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate	(c)=(a)-(b)	(d)=(c)/(a)			
25 km/h	1回目 1st	△	25.2	12.3	12.9	0.51			0.51		
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
30 km/h	1回目 1st	△	30.3	21.7	8.6	0.28			0.28		
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
35 km/h	1回目 1st	△	35.1	25.8	9.3	0.26			0.26		
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
40 km/h	1回目 1st	△	40.3	35.3	5.0	0.12			0.12		
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
45 km/h	1回目 1st	△	45.3	39.5	5.8	0.13			0.13		
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										

(*) ○:衝突回避 Collision avoided、 P:バス(回避扱い) Passed (deemed avoided)、
△:速度軽減 Speed reduced、 ×:不作動 No activation、 -:未実施 Not implemented

(4) 基準評価試験 : CPNOシナリオのFCWS試験

Standard evaluation test: CPNO scenario FCWS test

車速条件 Vehicle Speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision Avoided?(*)	(a)		(b)		(c)=(a)-(b)		(d)=(c)/(a)		速度低減率 中央値 Velocity reduction rate median
			初期速度 Initial speed	衝突速度 Speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate	(c)=(a)-(b)	(d)=(c)/(a)			
25 km/h	1回目 1st	△	25.2	12.3	12.9	0.51			0.51		
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
30 km/h	1回目 1st	△	30.3	21.7	8.6	0.28			0.28		
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
35 km/h	1回目 1st	△	35.1	25.8	9.3	0.26			0.26		
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
40 km/h	1回目 1st	△	40.3	35.3	5.0	0.12			0.12		
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										
45 km/h	1回目 1st	△	45.3	39.5	5.8	0.13			0.13		
	2回目 2nd										
	3回目 3rd										

(*) ○:衝突回避 Collision avoided、 P:バス(回避扱い) Passed (deemed avoided)、
△:速度軽減 Speed reduced、 ×:不作動 No activation、 -:未実施 Not implemented

被害軽減ブレーキ(対歩行者:昼間)試験結果 Test results of Autonomous Emergency Braking System[for pedestrian daytime] performance test

(5) 部分評価試験 : CPNシナリオのAEBS試験

Partial evaluation test: CPN scenario AEBS test

○ラップ率 25%
Wrap rate 25%

(a) (b) (c)=(a)-(b) (d)=(c)/(a)

車速条件 Vehicle Speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision Avoided?(*)	初期速度 Initial speed	衝突速度 Speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate	速度低減率 中央値 Velocity reduction rate median
40 km/h	1回目 1st	△	40.1	36.2	3.9	0.10	0.10
	2回目 2nd						
	3回目 3rd						

○ラップ率 75%
Wrap rate 75%

(a) (b) (c)=(a)-(b) (d)=(c)/(a)

車速条件 Vehicle Speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision Avoided?(*)	初期速度 Initial speed	衝突速度 Speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate	速度低減率 中央値 Velocity reduction rate median
40 km/h	1回目 1st	△	40.0	31.6	8.4	0.21	0.21
	2回目 2nd						
	3回目 3rd						

○歩行速度 8km/h
Pedestrian speed 8km/h

(a) (b) (c)=(a)-(b) (d)=(c)/(a)

車速条件 Vehicle Speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision Avoided?(*)	初期速度 Initial speed	衝突速度 Speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate	速度低減率 中央値 Velocity reduction rate median
40 km/h	1回目 1st	△	40.2	36.3	3.9	0.10	0.10
	2回目 2nd						
	3回目 3rd						

○子供ダミー Child dummy

(a) (b) (c)=(a)-(b) (d)=(c)/(a)

車速条件 Vehicle Speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision Avoided?(*)	初期速度 Initial speed	衝突速度 Speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate	速度低減率 中央値 Velocity reduction rate median
40 km/h	1回目 1st	△	40.3	37.7	2.6	0.06	0.06
	2回目 2nd						
	3回目 3rd						

(*) ○:衝突回避 Collision avoided、 P:バス(回避扱い) Passed (deemed avoided)、

△:速度軽減 Speed reduced、 ×:不作動 No activation、 -:未実施 Not implemented

被害軽減ブレーキ(対歩行者:昼間)試験結果 Test results of Autonomous Emergency Braking System[for pedestrian daytime] performance test

(6) 部分評価試験 : CPNシナリオのFCWS試験

Partial evaluation test: CPN scenario FCWS test

○ラップ率 25%
Wrap rate 25%

(a) (b) (c)=(a)-(b) (d)=(c)/(a)

車速条件 Vehicle Speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision Avoided?(*)	初期速度 Initial speed	衝突速度 Speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate	速度低減率 中央値 Velocity reduction rate median
40 km/h	1回目 1st	△	40.1	36.2	3.9	0.10	0.10
	2回目 2nd						
	3回目 3rd						

○ラップ率 75%
Wrap rate 75%

(a) (b) (c)=(a)-(b) (d)=(c)/(a)

車速条件 Vehicle Speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision Avoided?(*)	初期速度 Initial speed	衝突速度 Speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate	速度低減率 中央値 Velocity reduction rate median
40 km/h	1回目 1st	△	40.0	31.6	8.4	0.21	0.21
	2回目 2nd						
	3回目 3rd						

○歩行速度 8km/h
Pedestrian speed 8km/h

(a) (b) (c)=(a)-(b) (d)=(c)/(a)

車速条件 Vehicle Speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision Avoided?(*)	初期速度 Initial speed	衝突速度 Speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate	速度低減率 中央値 Velocity reduction rate median
40 km/h	1回目 1st	△	40.2	36.3	3.9	0.10	0.10
	2回目 2nd						
	3回目 3rd						

○子供ダミー Child dummy

(a) (b) (c)=(a)-(b) (d)=(c)/(a)

車速条件 Vehicle Speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision Avoided?(*)	初期速度 Initial speed	衝突速度 Speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate	速度低減率 中央値 Velocity reduction rate median
40 km/h	1回目 1st	△	40.3	37.7	2.6	0.06	0.06
	2回目 2nd						
	3回目 3rd						

(*) ○:衝突回避 Collision avoided、 P:バス(回避扱い) Passed (deemed avoided)、

△:速度軽減 Speed reduced、 ×:不作動 No activation、 -:未実施 Not implemented

被害軽減ブレーキ(対歩行者:昼間)試験結果 Test results of Autonomous Emergency Braking System[for pedestrian daytime] performance test

(7) 部分評価試験 : CPNOシナリオのAEBS試験

Partial evaluation test: CPNO scenario AEBS test

○子供ダミー Child dummy

車速条件 Vehicle Speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision Avoided?(*)	初期速度 Initial speed	衝突速度 Speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate median	(a)	(b)	(c)=(a)-(b)	(d)=(c)/(a)
40 km/h	1回目 1st	△	40.4	31.4	9.0	0.22	0.22			
	2回目 2nd									
	3回目 3rd									

(*) ○:衝突回避 Collision avoided、 P:バス(回避扱い) Passed (deemed avoided)、
△:速度軽減 Speed reduced、 ×:不作動 No activation、 -:未実施 Not implemented

(8) 部分評価試験 : CPNOシナリオのFCWS試験

Partial evaluation test: CPNO scenario FCWS test

○子供ダミー Child dummy

車速条件 Vehicle Speed	試験回数 Test #	回避可否 ^(*) Collision Avoided?(*)	初期速度 Initial speed	衝突速度 Speed at collision	速度低減量 Velocity reduction amount	速度低減率 Velocity reduction rate median	(a)	(b)	(c)=(a)-(b)	(d)=(c)/(a)
40 km/h	1回目 1st	△	40.4	31.4	9.0	0.22	0.22			
	2回目 2nd									
	3回目 3rd									

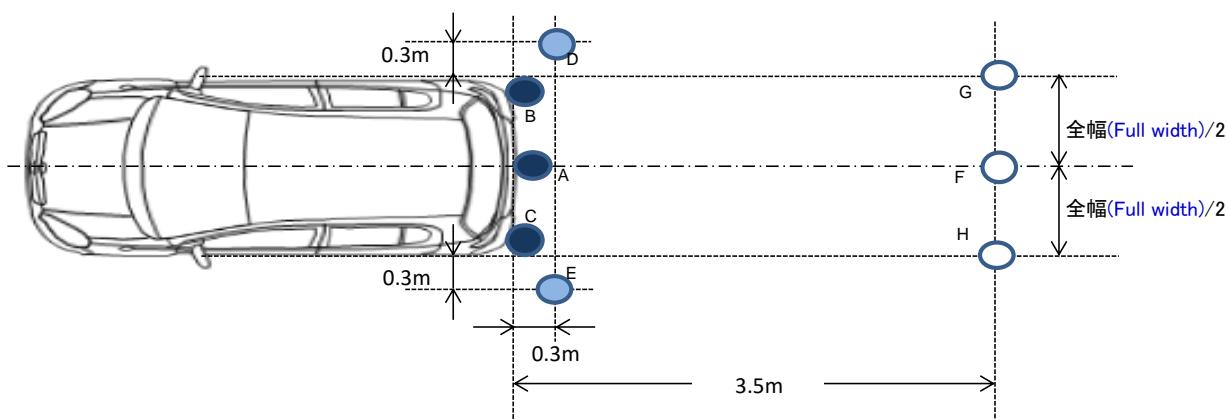
(*) ○:衝突回避 Collision avoided、 P:バス(回避扱い) Passed (deemed avoided)、
△:速度軽減 Speed reduced、 ×:不作動 No activation、 -:未実施 Not implemented

後方視界情報提供装置試験結果

Test results of Rearview monitor system performance test

試験車名 Test Vehicle	ミニ(MINI) MINI 3DOOR COOPER S
試験車型式 Type	DBA-XM20
車台番号 Frame number	WMWXM720X02A23606
試験時重量 Test vehicle weight	1282kg
タイヤサイズ Tire	205/45R17 88W
カメラ個数 Number of rear view cameras	1
カメラ位置 Position of rear view cameras	後ナンバープレート上左側 Left on the rear license plate
情報表示方法 Information display unit	カーナビゲーションモニタ Car navigation monitor

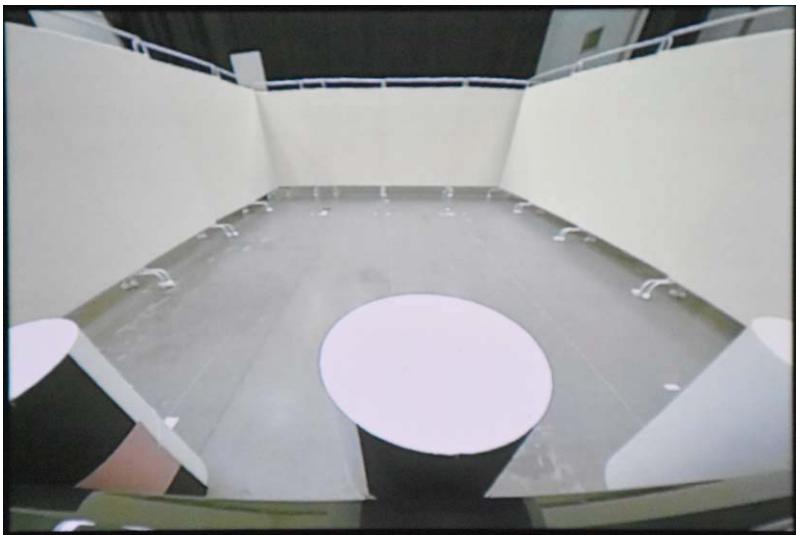
試験 Test	視対象物位置 Visual object position	情報表示方法 Information display method	表示エリア Display area	表示大きさ Display size
近接視界 Proximity field of vision	A	センターコンソール、NAVI画面 Center console, Car navigation monitor	○	
	B	センターコンソール、NAVI画面 Center console, Car navigation monitor	○	
	C	センターコンソール、NAVI画面 Center console, Car navigation monitor	○	
近傍視界 Adjacent field of vision	D	センターコンソール、NAVI画面 Center console, Car navigation monitor	○	
	E	センターコンソール、NAVI画面 Center console, Car navigation monitor	○	
遠方視界 Distant field of vision	F	センターコンソール、NAVI画面 Center console, Car navigation monitor	○	○
	G	センターコンソール、NAVI画面 Center console, Car navigation monitor	○	○
	H	センターコンソール、NAVI画面 Center console, Car navigation monitor	○	○



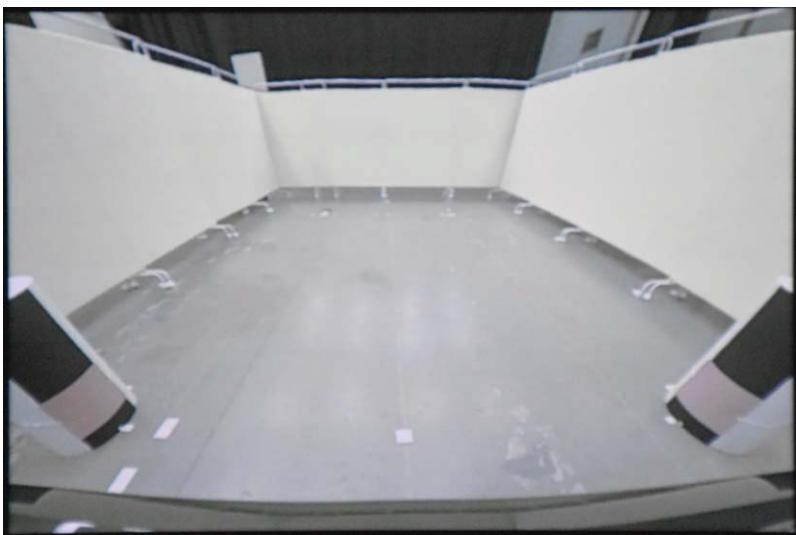
評価点
Evaluation score **6.0 / 6**

- :近接エリア評価視対象物(A,B,C)
Visual object installation positions of proximity field of vision measurement (A,B,C)
- :近傍エリア評価視対象物(D,E)
Visual object installation positions for adjacent field of vision measurement (D,E)
- :遠方エリア評価視対象物(F,G,H)
Visual object installation positions for distant field of vision measurement (F,G,H)

近接視界 Proximity field of vision



近傍視界 Adjacent field of vision



遠方視界 Distant field of vision

