

ホンダ  
 オデッセイ  
 HYBRID ABSOLUTE・Honda  
 SENSING EXパッケージ

試験車型式	DAA-RC4
車台番号	RC4-1002361
試験NO.	NASVA2015-10207-081
試験時重量	2102.0kg
センサー方式	ミリ波レーダー、単眼カメラ
タイヤサイズ	215/55R17 94V

AEBS試験開始車速	CCRs:10km/h	CCRm:35km/h
FCWS試験開始車速	CCRs:10km/h	CCRm:35km/h
AEBS試験終了車速	CCRs:50km/h	CCRm:60km/h
FCWS試験終了車速	CCRs:60km/h	CCRm:60km/h
FCWS機能の有無	有	

試験シナリオ	車速条件	AEBS試験	FCWS試験
CCRs	10 km/h	1.00	1.00
	15 km/h	1.00	1.00
	20 km/h	1.00	1.00
	25 km/h	1.00	1.00
	30 km/h	1.00	1.00
	35 km/h	2.00	2.00
	40 km/h	2.00	2.00
	45 km/h	1.50	1.50
	50 km/h	1.00	1.00
	55 km/h		0.42
	60 km/h		0.21
CCRm	35 km/h	0.50	0.50
	40 km/h	0.50	0.50
	45 km/h	1.00	1.00
	50 km/h	1.00	1.00
	55 km/h	0.50	0.50
	60 km/h	0.50	0.50
		31.6	

(1) CCRsシナリオのAEBS試験 (a) (b) (c)=(a)-(b) (d)=(c)/(a)

車速条件	試験回数	回避可否 <sup>(*)</sup>	初期速度差	衝突時 相対速度	速度低減量	速度低減率	速度低減率 中央値	配点	評価点
10 km/h	1回目	○	10.5	0.0	10.5	1.00	1.00	1.0	1.00
	2回目	○	10.4	0.0	10.4	1.00			
	3回目								
15 km/h	1回目	P					1.00	1.0	1.00
	2回目								
	3回目								
20 km/h	1回目	○	20.4	0.0	20.4	1.00	1.00	1.0	1.00
	2回目	○	20.4	0.0	20.4	1.00			
	3回目								
25 km/h	1回目	P					1.00	1.0	1.00
	2回目								
	3回目								
30 km/h	1回目	○	30.4	0.0	30.4	1.00	1.00	1.0	1.00
	2回目	○	30.4	0.0	30.4	1.00			
	3回目								
35 km/h	1回目	P					1.00	2.0	2.00
	2回目								
	3回目								
40 km/h	1回目	△	40.4	25.1	15.3	0.38	1.00	2.0	2.00
	2回目	○	40.4	0.0	40.4	1.00			
	3回目	○	40.5	0.0	40.5	1.00			
45 km/h	1回目	P					1.00	1.5	1.50
	2回目								
	3回目								
50 km/h	1回目	○	50.4	0.0	50.4	1.00	1.00	1.0	1.00
	2回目	○	50.3	0.0	50.3	1.00			
	3回目								
								<b>11.50</b>	

(\*) ○ : 衝突回避、 P : パス (回避扱い)、 △ : 速度軽減、 × : 不 작동、 - : 未実施

(2) CCRsシナリオのFCWS試験 (a) (b) (c)=(a)-(b) (d)=(c)/(a)

車速条件	試験回数	回避可否 <sup>(*)</sup>	初期速度差	衝突時 相対速度	速度低減量	速度低減率	速度低減率 中央値	配点	評価点
10 km/h	1回目	P					1.00	1.0	1.00
	2回目								
	3回目								
15 km/h	1回目	P					1.00	1.0	1.00
	2回目								
	3回目								
20 km/h	1回目	P					1.00	1.0	1.00
	2回目								
	3回目								
25 km/h	1回目	P					1.00	1.0	1.00
	2回目								
	3回目								
30 km/h	1回目	P					1.00	1.0	1.00
	2回目								
	3回目								
35 km/h	1回目	P					1.00	2.0	2.00
	2回目								
	3回目								
40 km/h	1回目	P					1.00	2.0	2.00
	2回目								
	3回目								
45 km/h	1回目	P					1.00	1.5	1.50
	2回目								
	3回目								
50 km/h	1回目	P					1.00	1.0	1.00
	2回目								
	3回目								
55 km/h	1回目	△	55.4	16.6	38.8	0.70	0.83	0.5	0.42
	2回目	△	55.5	9.5	46.0	0.83			
	3回目	○	55.4	0.0	55.4	1.00			
60 km/h	1回目	△	60.4	45.4	15.0	0.25	0.41	0.5	0.21
	2回目	△	60.4	13.2	47.2	0.78			
	3回目	△	60.4	35.8	24.6	0.41			
								<b>12.12</b>	

(\*) ○ : 衝突回避、 P : パス (回避扱い)、 △ : 速度軽減、 × : 不 작동、 - : 未実施

(3) 試験時日光条件により試験を回避した車速条件と理由

- ・ 車速条件 \_\_\_\_\_ km/h
- ・ 試験時照度2000Lux以下
- ・ 基準走行路付近の強い影
- ・ 直射日光 正面 / 背面

(4) CCRmシナリオのAEBS試 (a) (b) (c)=(a)-(b) (d)=(c)/(a)

車速条件	試験回数	回避可否 <sup>(*)</sup>	初期速度差	衝突時 相対速度	速度低減量	速度低減率	速度低減率 中央値	配点	評価点
35 km/h	1回目	○	14.9	0.0	14.9	1.00	1.00	0.5	0.50
	2回目	○	15.7	0.0	15.7	1.00			
	3回目								
40 km/h	1回目	P					1.00	0.5	0.50
	2回目								
	3回目								
45 km/h	1回目	○	25.5	0.0	25.5	1.00	1.00	1.0	1.00
	2回目	○	25.5	0.0	25.5	1.00			
	3回目								
50 km/h	1回目	P					1.00	1.0	1.00
	2回目								
	3回目								
55 km/h	1回目	○	35.0	0.0	35.0	1.00	1.00	0.5	0.50
	2回目	○	35.6	0.0	35.6	1.00			
	3回目								
60 km/h	1回目	○	40.3	0.0	40.3	1.00	1.00	0.5	0.50
	2回目	○	40.6	0.0	40.6	1.00			
	3回目								
								<b>4.00</b>	

(\*) ○ : 衝突回避、 P : パス (回避扱い)、 △ : 速度軽減、 × : 不作動、 - : 未実施

(5) CCRmシナリオのFCWS試 (a) (b) (c)=(a)-(b) (d)=(c)/(a)

車速条件	試験回数	回避可否 <sup>(*)</sup>	初期速度差	衝突時 相対速度	速度低減量	速度低減率	速度低減率 中央値	配点	評価点
35 km/h	1回目	P					1.00	0.5	0.50
	2回目								
	3回目								
40 km/h	1回目	P					1.00	0.5	0.50
	2回目								
	3回目								
45 km/h	1回目	P					1.00	1.0	1.00
	2回目								
	3回目								
50 km/h	1回目	P					1.00	1.0	1.00
	2回目								
	3回目								
55 km/h	1回目	P					1.00	0.5	0.50
	2回目								
	3回目								
60 km/h	1回目	P					1.00	0.5	0.50
	2回目								
	3回目								
								<b>4.00</b>	

(\*) ○ : 衝突回避、 P : パス (回避扱い)、 △ : 速度軽減、 × : 不作動、 - : 未実施

(6) 試験時陽光条件により試験を回避した車速条件と理由

- ・ 車速条件 \_\_\_\_\_ km/h
- ・ 試験時照度2000Lux以下
- ・ 基準走行路付近の強い影
- ・ 直射日光 正面 / 背面

ホンダ
オデッセイ
HYBRID ABSOLUTE・Honda SENSING EXパッケージ

試験車型式	DAA-RC4
車台番号	RC4-1002361
試験NO.	NASVA2015-11207-040
試験時重量	1991.0kg
タイヤサイズ	215/55R17 94V
試験車速	60km/h
警報提示方法	視覚方式・触覚方式
逸脱方向の区別	区別あり(触覚方式)

試験速度	評価点
60km/h	<b>8.0</b>

※なお、触覚方式のみの警報装置にあつては、逸脱方向が明確に分かるものは上の評価点を与えるものとし、それ以外のは当分の間、評価点の二分の一(60km/h:4.0点、70km/h:2.0点)を評価点とする。

LDWS試験結果

(1) 左逸脱試験

試験回数	走行速度 (km/h)		レーンマーカ 接近速度 (m/s)	ヨーレート (deg/s)	警報提示開始位置 (m)	試験成績
	最大	最小				
1回目	61.7	61.5	0.51	0.52	- 0.12	適 合
2回目	61.1	60.7	0.45	0.61	- 0.18	
3回目	61.6	61.3	0.52	0.82	- 0.07	
4回目	60.6	60.3	0.49	0.45	- 0.06	
5回目	61.4	61.2	0.45	0.50	- 0.11	

(2) 右逸脱試験

試験回数	走行速度 (km/h)		レーンマーカ 接近速度 (m/s)	ヨーレート (deg/s)	警報提示開始位置 (m)	試験成績
	最大	最小				
1回目	60.8	60.6	0.44	0.81	- 0.09	適 合
2回目	61.3	61.2	0.41	0.54	- 0.09	
3回目	60.9	60.7	0.40	0.41	- 0.09	
4回目	61.7	61.5	0.41	0.47	- 0.08	
5回目	61.7	61.4	0.42	0.45	- 0.09	

(3) 結果

左逸脱 適合回数	右逸脱 適合回数	判 定
5	5	適 合

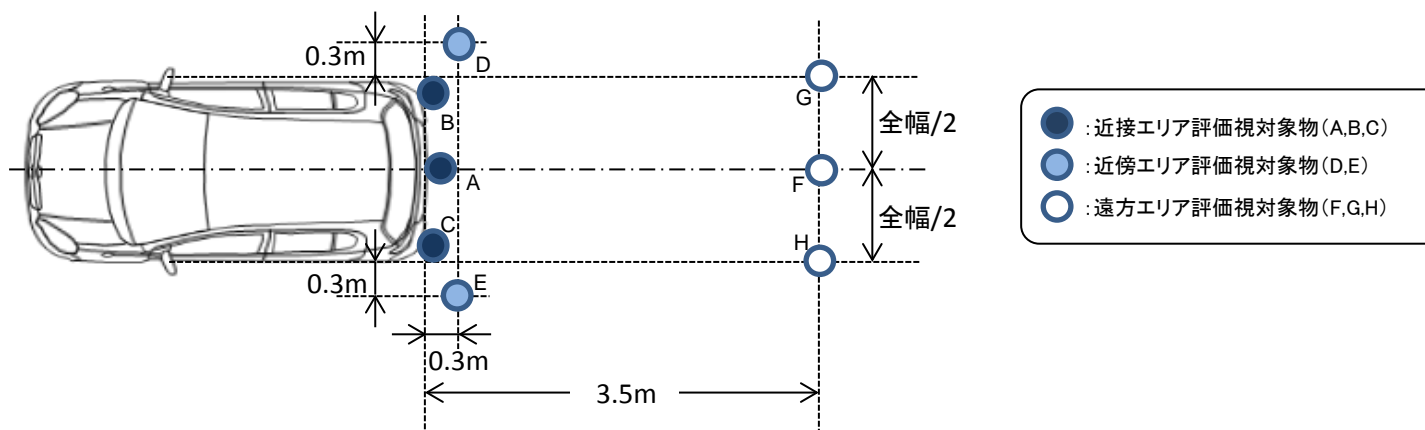
ホンダ  
オデッセイ  
HYBRID ABSOLUTE・Honda  
SENSING EXパッケージ

試験車型式	DAA-RC4
車台番号	RC4-1002361
試験時重量	1903kg
タイヤサイズ	215/55R17 94V
カメラ個数	1
カメラ位置	後ナンバープレート上左側
情報表示方法	カーナビゲーションモニタ

試験	視対象物位置	評価点
近接視界	A	1.0
	B	1.0
	C	1.0
近傍視界	D	1.0
	E	1.0
遠方視界	F,G,H	1.0
		<b>6.0</b>

後方視界情報提供装置試験結果

試験	視対象物位置	情報表示方法	表示エリア	表示大きさ
近接視界	A	センターコンソール、NAVI画面、リヤノーマルビュー	○	
	B	センターコンソール、NAVI画面、リヤノーマルビュー	○	
	C	センターコンソール、NAVI画面、リヤノーマルビュー	○	
近傍視界	D	センターコンソール、NAVI画面、リヤノーマルビュー	○	
	E	センターコンソール、NAVI画面、リヤノーマルビュー	○	
遠方視界	F	センターコンソール、NAVI画面、リヤノーマルビュー	○	○
	G	センターコンソール、NAVI画面、リヤノーマルビュー	○	○
	H	センターコンソール、NAVI画面、リヤノーマルビュー	○	○



近接視界



近傍視界



遠方視界

